

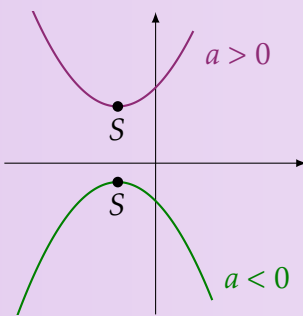
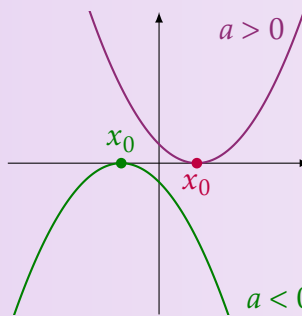
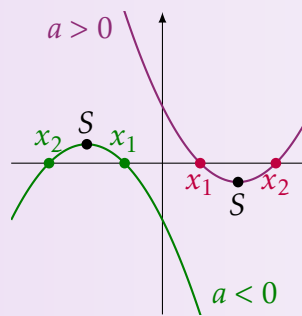
L'essentiel de 1<sup>re</sup> SDisponible sur <http://www.mathweb.fr>

4 septembre 2018

## Le second degré

$$P(x) = ax^2 + bx + c.$$

**Discriminant :**  $\Delta = b^2 - 4ac$

| $\Delta < 0$  | $\Delta = 0$  | $\Delta > 0$  |
|---|---|---|
| Pas de racines  | 1 racine<br>$x_0 = -\frac{b}{2a}$   | 2 racines<br>$x_1 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$ et $x_2 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a}$ |
| Pas de factorisation  | $P(x) = a(x - x_0)^2$   | $P(x) = a(x - x_1)(x - x_2)$  |
|  |  |        |

**Forme canonique :**  $P(x) = a(x - \alpha)^2 + \beta$  avec  $\alpha = -\frac{b}{2a}$  et  $\beta = P(\alpha)$ . **Sommet :**  $S(\alpha; \beta)$ 

## Suites

**Suites arithmétiques :**  $u_{n+1} = u_n + r$      $u_n = u_0 + nr$  ou encore  $u_n = u_p + (n - p)r$ .

$$u_0 + u_1 + \dots + u_n = (\text{nb. termes}) \times \frac{1^{\text{er}} \text{ terme} + \text{dernier terme}}{2}$$

$$1 + 2 + 3 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$$

**Suites géométriques :**  $u_{n+1} = qu_n$      $u_n = u_0 \times q^n$  ou encore  $u_n = u_p \times q^{n-p}$ .

$$u_0 + u_1 + \dots + u_n = 1^{\text{er}} \text{ terme} \times \frac{1 - q^{\text{nb. termes}}}{1 - q} = u_0 \times \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q}$$

$$1 + q + q^2 + \dots + q^n = \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q}$$

**Sens de variation :** Si  $u_{n+1} - u_n > 0$ ,  $(u_n)$  est croissante.Si  $u_n > 0$  et si  $\frac{u_{n+1}}{u_n} > 1$ ,  $(u_n)$  est croissante.

## Dérivation

**Taux d'accroissement de  $f$  au point d'abscisse  $a$  :**  $\tau(h) = \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$ .

**Nombre dérivé de  $f$  au point d'abscisse  $a$  :**  $f'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \tau(h)$ .

Nombre dérivé = coefficient directeur de la tangente à  $\mathcal{C}_f$  au point d'abscisse  $a$

**Équation de la tangente en  $a$  :**  $y = f'(a)(x - a) + f(a)$ .

| Fonction $f(x)$         | Dérivée $f'(x)$       |
|-------------------------|-----------------------|
| $x^n, n \in \mathbb{Z}$ | $nx^{n-1}$            |
| $\frac{1}{x}$           | $-\frac{1}{x^2}$      |
| $\sqrt{x}$              | $\frac{1}{2\sqrt{x}}$ |
| $\cos x$                | $-\sin x$             |
| $\sin x$                | $\cos x$              |

| Fonction                 | Dérivée                 |
|--------------------------|-------------------------|
| $u + v$                  | $u' + v'$               |
| $ku, k \in \mathbb{R}^*$ | $ku'$                   |
| $uv$                     | $u'v + uv'$             |
| $\frac{u}{v}$            | $\frac{u'v - uv'}{v^2}$ |

## Valeur absolue

**Définition :**  $|x| = \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x < 0 \end{cases}$

**Distance :**  $|x - y| =$  distance entre  $x$  et  $y$ .

## Vecteurs & droites

$A(x_A; y_A)$  et  $B(x_B; y_B)$ .

**Coordonnées :**  $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$

**Norme :**  $\|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$

**Relations de Chasles sur les vecteurs :**  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$ .

**Déterminant :**  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ ;  $\det(\vec{u}; \vec{v}) = xy' - x'y$ .

**Colinéarité :**  $\vec{u} = k\vec{v} \iff \vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires (il sont la même direction)  
 $\iff \det(\vec{u}; \vec{v}) = 0$

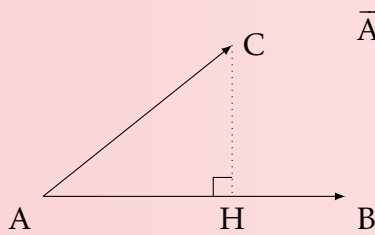
**Alignement de points :**  $A, B$  et  $C$  sont alignés  $\iff \overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  sont colinéaires.

**Coefficient directeur de (AB) :**  $m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$

**Équation cartésienne de (AB) :**  $ax + by + c = 0$ , où  $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$  est colinéaire à  $\overrightarrow{AB}$ .

**Trouver une équation cartésienne de (AB) :**  $M(x; y) \in (AB) \iff \det(\overrightarrow{AM}; \overrightarrow{AB}) = 0$ .

## Produit scalaire



$$\begin{aligned}\vec{AB} \cdot \vec{AC} &= AB \times AC \times \cos(\vec{AB}, \vec{AC}) \\ &= AB \times AH \text{ (si } \vec{AB} \text{ et } \vec{AC} \text{ sont dans le même sens)} \\ &= -AB \times AH \text{ (si } \vec{AB} \text{ et } \vec{AC} \text{ pas dans le même sens)}\end{aligned}$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' \text{ avec } \vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ et } \vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}.$$

**Vecteurs orthogonaux :**  $\vec{u} \perp \vec{v} \iff \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ .

**Vecteur normal :**  $(d) : ax + by + c = 0$ .  $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  est un vecteur normal à  $(d)$ .

**Équation d'un cercle :**  $(x - a)^2 + (y - b)^2 = r^2$ ,  $\Omega(a; b)$  centre du cercle de rayon  $r$ .

**Théorème de la médiane :**  $AB^2 + AC^2 = \frac{1}{2}BC^2 + 2AI^2$ , I milieu de  $[BC]$ .

**Formule d'Al-Kashi :**  $BC^2 = AB^2 + AC^2 - 2AB \times AC \times \cos(\vec{AB}, \vec{AC})$ .

## Trigonométrie

| Angles (en radians) | 0 | $\frac{\pi}{6}$      | $\frac{\pi}{4}$      | $\frac{\pi}{3}$      | $\frac{\pi}{2}$ |
|---------------------|---|----------------------|----------------------|----------------------|-----------------|
| Cosinus             | 1 | $\frac{\sqrt{3}}{2}$ | $\frac{\sqrt{2}}{2}$ | $\frac{1}{2}$        | 0               |
| Sinus               | 0 | $\frac{1}{2}$        | $\frac{\sqrt{2}}{2}$ | $\frac{\sqrt{3}}{2}$ | 1               |

### Formules d'addition

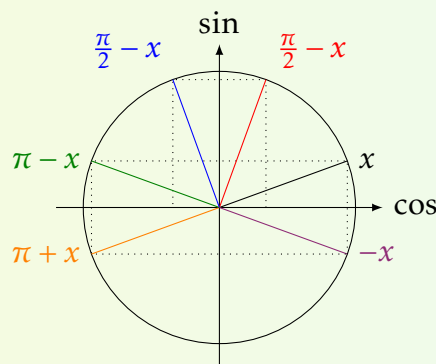
$$\begin{aligned}\cos(a + b) &= \cos a \cos b - \sin a \sin b \\ \cos(a - b) &= \cos a \cos b + \sin a \sin b \\ \sin(a + b) &= \sin a \cos b + \sin b \cos a \\ \sin(a - b) &= \sin a \cos b - \sin b \cos a\end{aligned}$$

### Formules de duplication

$$\begin{aligned}\cos 2a &= \cos^2 a - \sin^2 a \\ &= 2 \cos^2 a - 1 \\ &= 1 - 2 \sin^2 a \\ \sin 2a &= 2 \sin a \cos a\end{aligned}$$

### Formules de rotation

$$\begin{aligned}\cos(\pi + x) &= -\cos x \\ \sin(\pi + x) &= -\sin x \\ \cos(\pi - x) &= -\cos x \\ \sin(\pi - x) &= \sin x \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} + x\right) &= -\sin x \\ \sin\left(\frac{\pi}{2} + x\right) &= \cos x\end{aligned}$$



## Statistiques descriptives

**Moyenne :**  $\bar{x} = \frac{n_1x_1 + n_2x_2 + \dots + n_kx_k}{n_1 + n_2 + \dots + n_k} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^k n_i x_i$  avec  $N = n_1 + n_2 + \dots + n_k$ .

**Variance :**  $V = \frac{1}{N} \left[ n_1(\bar{x} - x_1)^2 + n_2(\bar{x} - x_2)^2 + \dots + n_k(\bar{x} - x_k)^2 \right] = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^k n_i (\bar{x} - x_i)^2$

$$V = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^k n_i x_i^2 - \bar{x}^2 \text{ (formule de König-Huygens)}$$

**Écart-type :**  $\sigma = \sqrt{V}$

## Probabilités

$X = \{x_1 ; x_2 ; \dots ; x_n\}$  variable aléatoire de loi de probabilité  $(x_i ; p_i)_{1 \leq i \leq n}$ .

**Espérance :**  $\mathbb{E}(X) = \sum_{i=1}^n x_i p_i$       **Variance :**  $\mathbb{V}(X) = \sum_{i=1}^n [x_i - \mathbb{E}(X)]^2 \times p_i$

**Écart-type :**  $\sigma(X) = \sqrt{\mathbb{V}(X)}$ .

**Propriétés :**  $\mathbb{E}(aX+b) = a\mathbb{E}(X) + b$  ,  $\mathbb{V}(aX) = a^2\mathbb{V}(X)$  et  $\sigma(aX+b) = |a| \sigma(X)$

**Loi binomiale :**  $X \hookrightarrow \mathcal{B}(n; p)$ . Alors,  $P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$  ( $1 \leq k \leq n$ )

$$\mathbb{E}(X) = np \qquad \mathbb{V}(X) = np(1-p) \qquad \sigma(X) = \sqrt{np(1-p)}$$

## Fluctuation & échantillonnage

On considère un échantillon d'effectif  $n \geq 25$  au sein d'une population et on y observe un caractère, de probabilité  $p$  telle que  $0,2 \leq p \leq 0,8$ . La fréquence de ce caractère dans cette population est notée  $f$ .

**Intervalle de fluctuation au seuil de 95% vu en 2nde :**  $I = \left[ p - \frac{1}{\sqrt{n}} ; p + \frac{1}{\sqrt{n}} \right]$ .

**Cas d'une fréquence liée à une variable aléatoire suivant une loi binomiale :**  $X$  est une variable aléatoire suivant la loi binomiale  $\mathcal{B}(n; p)$ ,  $F = \frac{X}{n}$  est la variable aléatoire représentant les fréquences possibles du succès sur les  $n$  répétitions.

Un intervalle de fluctuation de  $F$  au seuil de 95% est un intervalle  $I = \left[ \frac{a}{n} ; \frac{b}{n} \right]$  où :

- $a$  est le plus petit entier tel que  $P(X \leq a) > 2,5\%$  ;
- $b$  est le plus petit entier tel que  $P(X \geq b) \geq 97,5\%$ .

**Prise de décision :** si  $f \notin I$ , alors on peut rejeter l'hypothèse selon laquelle l'échantillon est représentatif de la population.